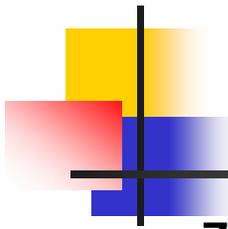


第7章

系统设计优化



7.1 资源优化

7.1.1 资源共享

【例 7-1】

```
module multmux (A0, A1, B, S, R);  
    input[3:0] A0, A1, B;    input S;  
    output[7:0] R;    reg[7:0] R;  
    always @(A0 or A1 or B or S) begin  
        if (S==1'b0) R<=A0 * B ; else R<=A1 * B ;    end  
endmodule
```

【例 7-2】

```
module multmux (A0, A1, B, S, R);  
    input[3:0] A0, A1, B;    input S;  
    output[7:0] R;    wire [7:0] R; reg [3:0] TEMP;  
    always @(A0 or A1 or B or S) begin  
        if (S==1'b0) TEMP <= A0 ; else TEMP <= A1 ;    end  
        assign R=TEMP * B;  
endmodule
```

7.1 资源优化

7.1.1 资源共享

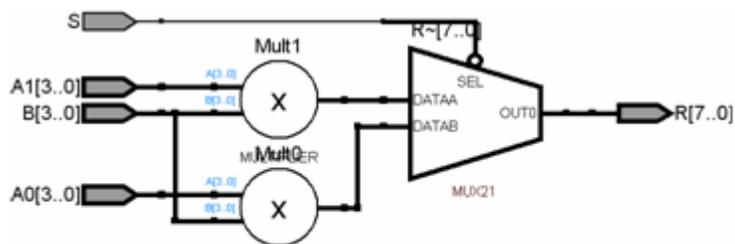


图 7-1 先乘后选择的设计方法 RTL 结构

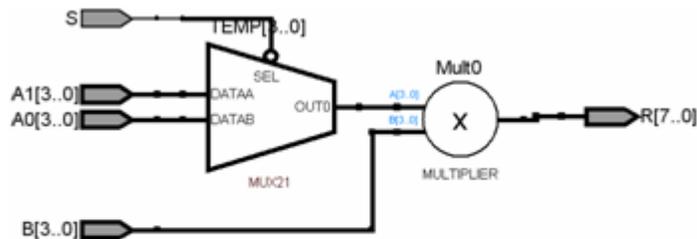


图 7-2 先选择后乘设计方法 RTL 结构

7.1 资源优化

7.1.1 资源共享

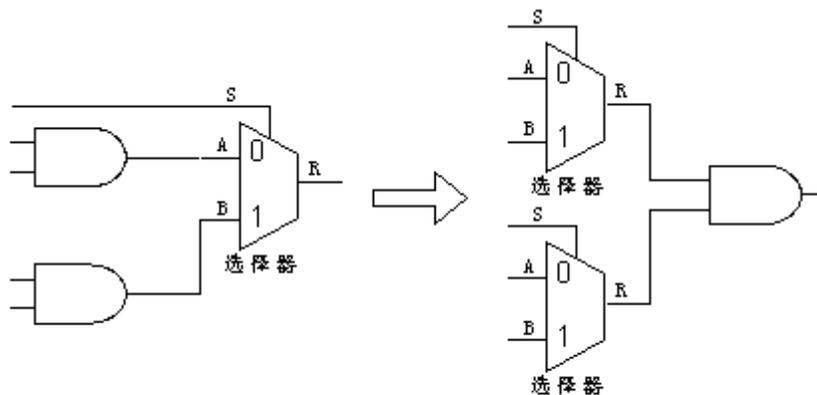
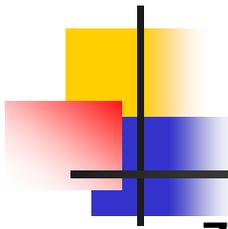


图 7-3 资源共享反例



7.1 资源优化

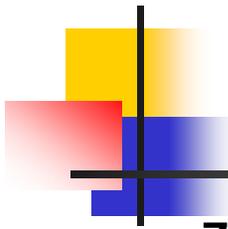
7.1.2 逻辑优化

【例 7-3】

```
module mult1 (clk, ma, mc);  
    input clk; input[11:0] ma; output[23:0] mc;  
    reg[23:0] mc; reg[11:0] ta, tb;  
    always @(posedge clk) begin  
        ta <= ma; mc <= ta * tb; tb <= 12'b100110111001; end  
endmodule
```

【例 7-4】

```
module mult2 (clk, ma, mc);  
    input clk; input[11:0] ma; output[23:0] mc;  
    reg[23:0] mc; reg[11:0] ta;  
    parameter tb = 12'b100110111001;  
    always @(posedge clk)  
        begin ta<=ma ; mc<=ta * tb ; end  
endmodule
```



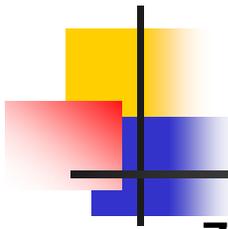
7.1 资源优化

7.1.3 串行化

$$yout = a_0 \times b_0 + a_1 \times b_1 + a_2 \times b_2 + a_3 \times b_3$$

【例 7-5】

```
module pmultadd (clk, a0, a1, a2, a3, b0, b1, b2, b3, yout);  
    input clk;    input[7:0] a0, a1, a2, a3, b0, b1, b2, b3;  
    output[15:0] yout;    reg[15:0] yout;  
    always @(posedge clk) begin  
        yout <= ((a0 * b0) + (a1 * b1)) + ((a2 * b2) + (a3 * b3)) ;    end  
endmodule
```



7.1 资源优化

7.1.3 串行化

【例 7-6】

```
module smultadd (clk, start, a0, a1, a2, a3, b0, b1, b2, b3, yout);
    input clk, start;  input[7:0] a0, a1, a2, a3, b0, b1, b2, b3;
    output[15:0] yout;  reg[15:0] yout, ytmp;  reg[2:0] cnt;
    wire[7:0] tmpa, tmpb; wire[15:0] tmp;
    assign tmpa=(cnt==0)? a0:(cnt==1)? a1:(cnt==2)? a2:(cnt==3)? a3:a0;
    assign tmpb=(cnt==0)? b0:(cnt==1)? b1:(cnt==2)? b2:(cnt==3)? b3:b0;
    assign tmp = tmpa * tmpb ;
    always @(posedge clk) begin
        if (start==1'b1) begin cnt<=3'b000 ; ytmp<={16{1'b0}} ; end
        else if (cnt<4)      begin cnt<=cnt+1 ; ytmp<=ytmp+tmp ; end
        else if (cnt==4)     begin yout<=ytmp ; end      end
    endmodule
```

7.2 速度优化

7.2.1 流水线设计



图 7-4 未使用流水线

$$F_{\max} \approx F_{\max 1} \approx F_{\max 2} \approx 1 / T_1$$

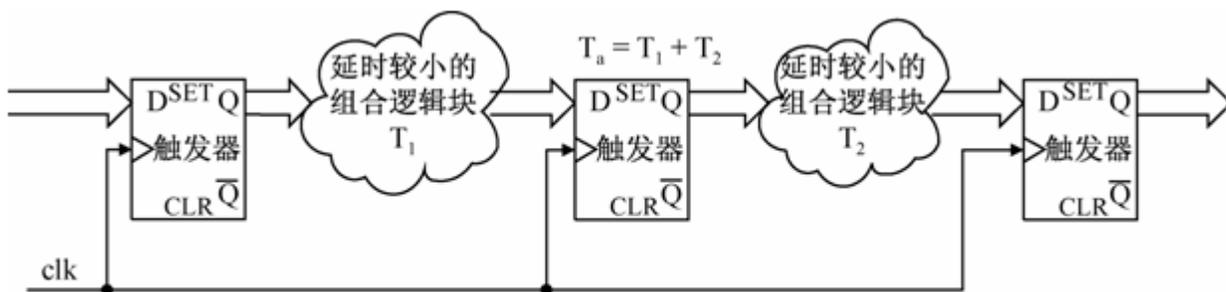


图 7-5 使用流水线结构

7.2 速度优化

7.2.1 流水线设计



图 7-6 流水线工作图示

7.2 速度优化

7.2.1 流水线设计

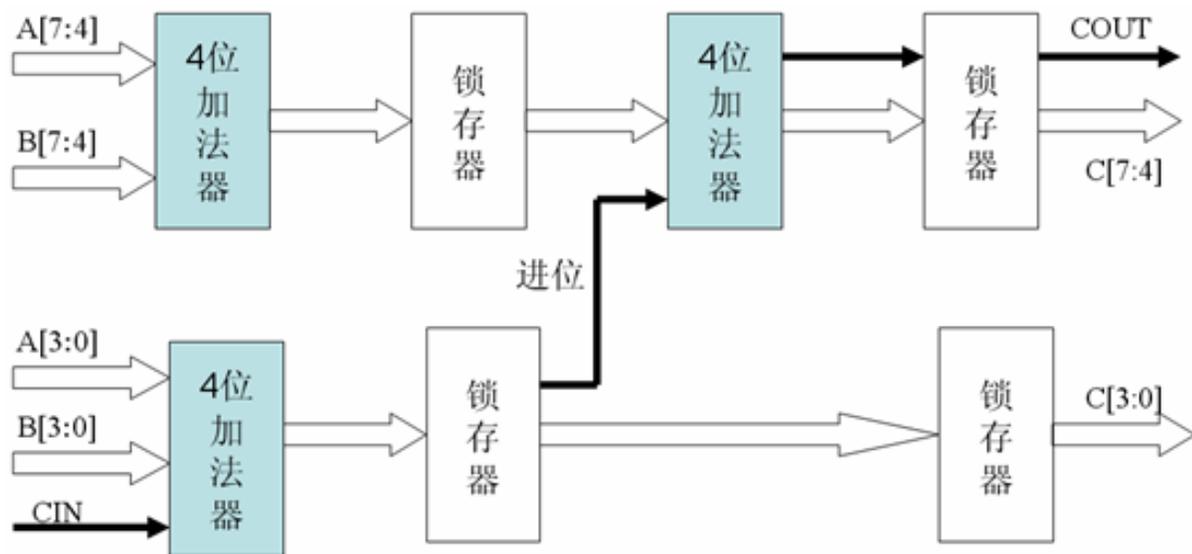


图 7-7 8 位加法器流水线工作图示

7.2 速度优化

7.2.1 流水线设计

【例 7-7】普通加法器，EP3C5 综合结果：LCs=10, REG=0, T=7.748ns.

```
module ADDER8 (CLK, SUM, A, B, COUT, CIN);  
    input [7:0] A, B; input CLK, CIN; output COUT; output [7:0] SUM;  
    reg COUT; reg [7:0] SUM;  
    always @(posedge CLK)  
        {COUT, SUM[7:0]} <= A + B + CIN;  
endmodule
```

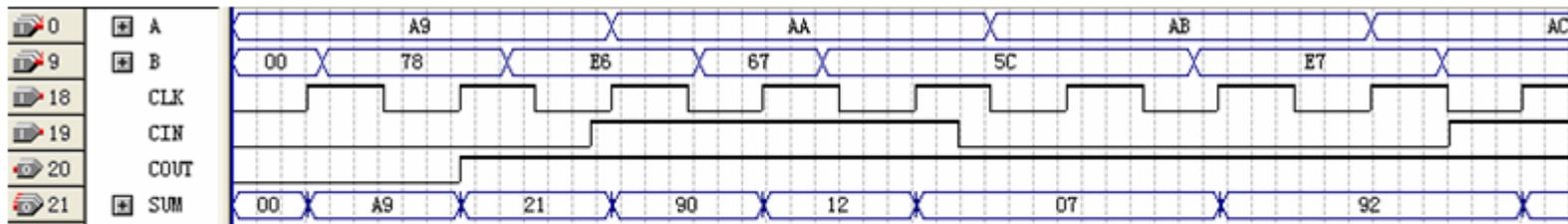


图 7-8 例 7-7 的时序仿真波形

7.2 速度优化

7.2.1 流水线设计

【例 7-8】流水线加法器，EP3C5 综合结果：T=3.63ns，LCs=24，REG=22。

```
module ADDER8 (CLK, SUM, A, B, COUT, CIN);  
    input [7:0] A, B; input CLK, CIN; output COUT; output [7:0] SUM;  
    reg TC, COUT; reg [3:0] TS, TA, TB; reg [7:0] SUM;  
    always @(posedge CLK) begin  
        {TC, TS} <= A[3:0]+B[3:0]+CIN ; SUM[3:0] <= TS; end  
    always @(posedge CLK) begin  
        TA <= A[7:4]; TB <= B[7:4];  
        {COUT, SUM[7:4]} <= TA+TB+TC; end  
endmodule
```

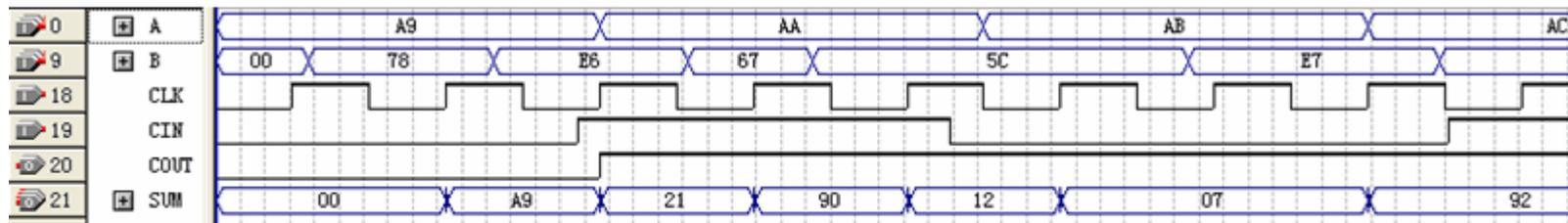


图 7-9 例 7-8 的时序仿真波形

7.2 速度优化

7.2.2 寄存器配平

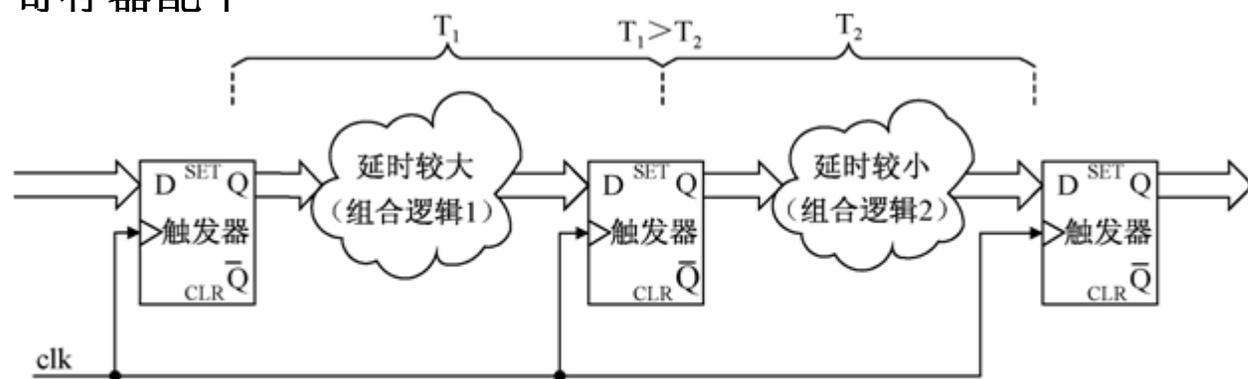


图 7-10 不合理的电路结构

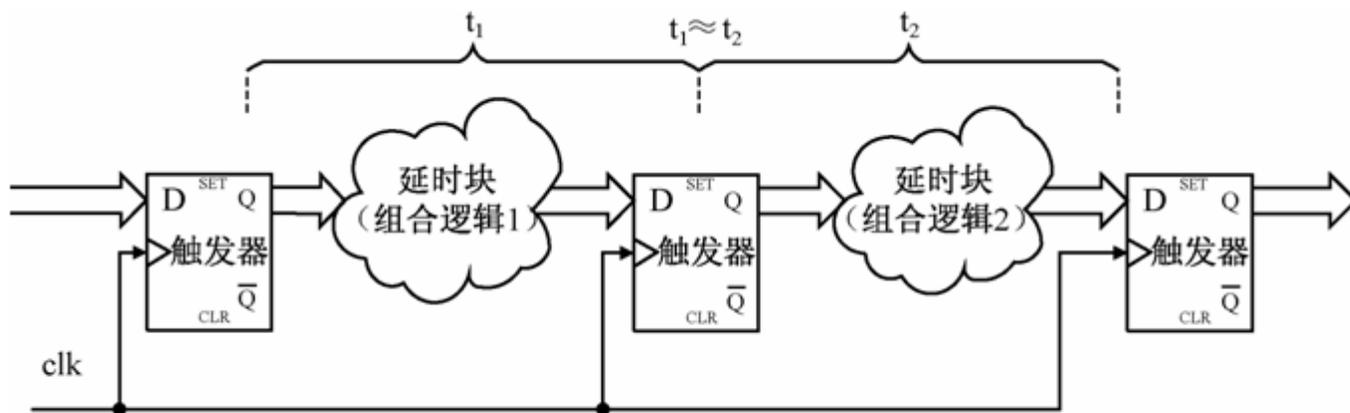


图 7-11 寄存器配平后的结构

7.2 速度优化

7.2.3 关键路径法

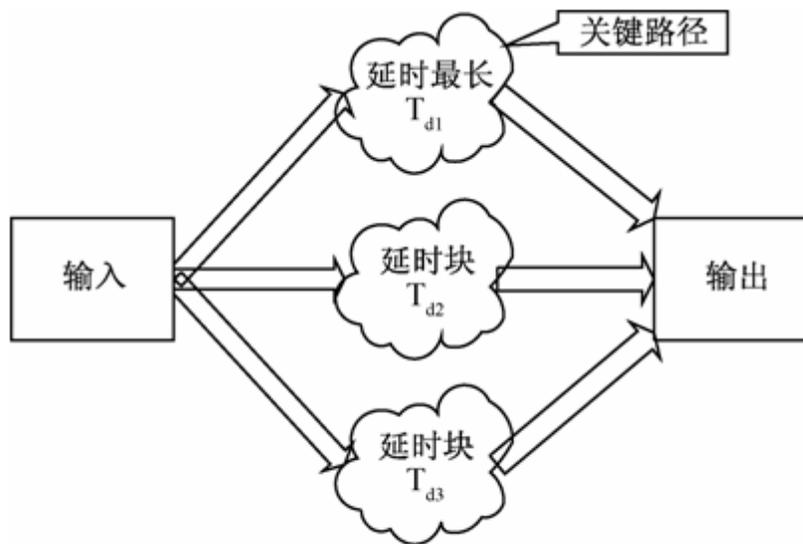


图 7-12 关键路径示意

7.2 速度优化

7.2.4 乒乓操作法

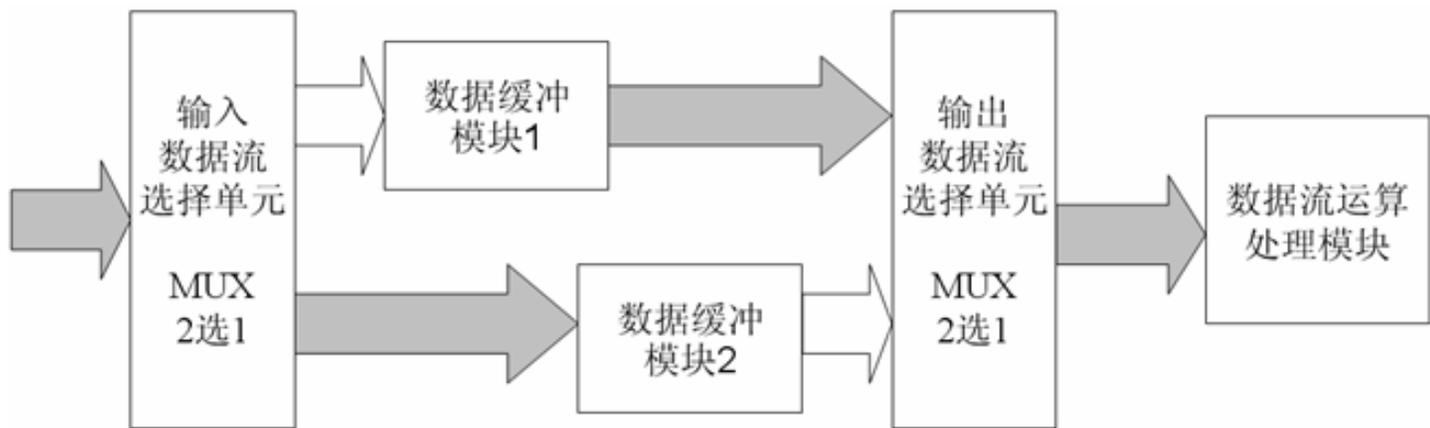


图 7-13 乒乓操作数据缓存结构示意图

7.2.5 加法树法

7.3 优化设置与分析

7.3.1 增量布局布线控制

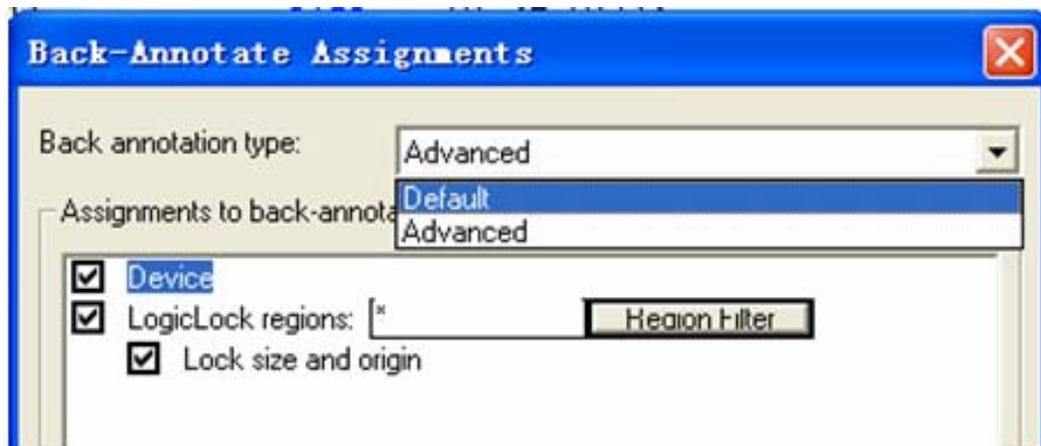


图7-14 反标设置

7.3 优化设置与分析

7.3.2 检查设计可靠性

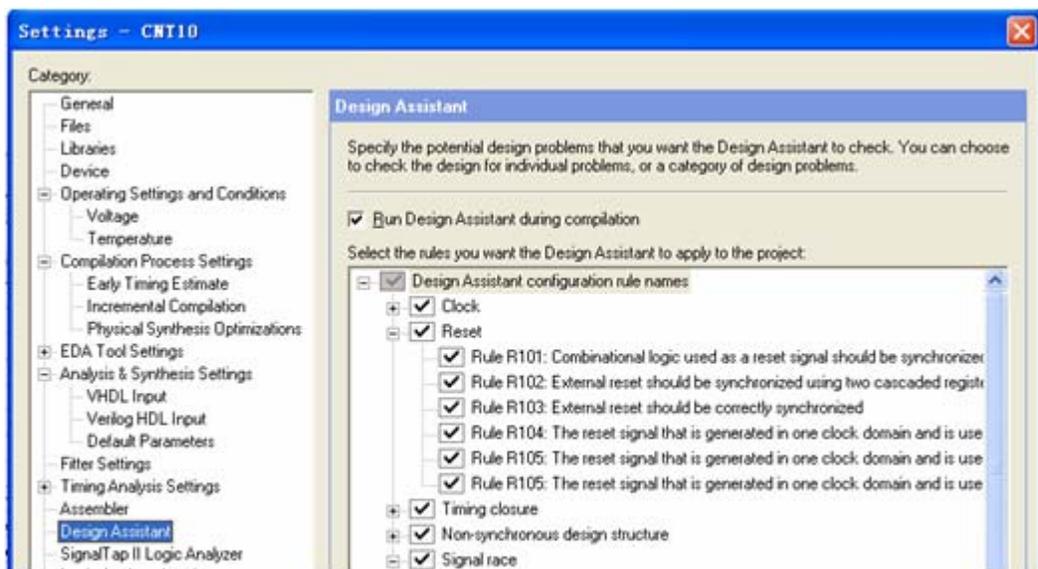


图 7-15 Design Assistant 设置

7.3 优化设置与分析

7.3.3 时序设置与分析

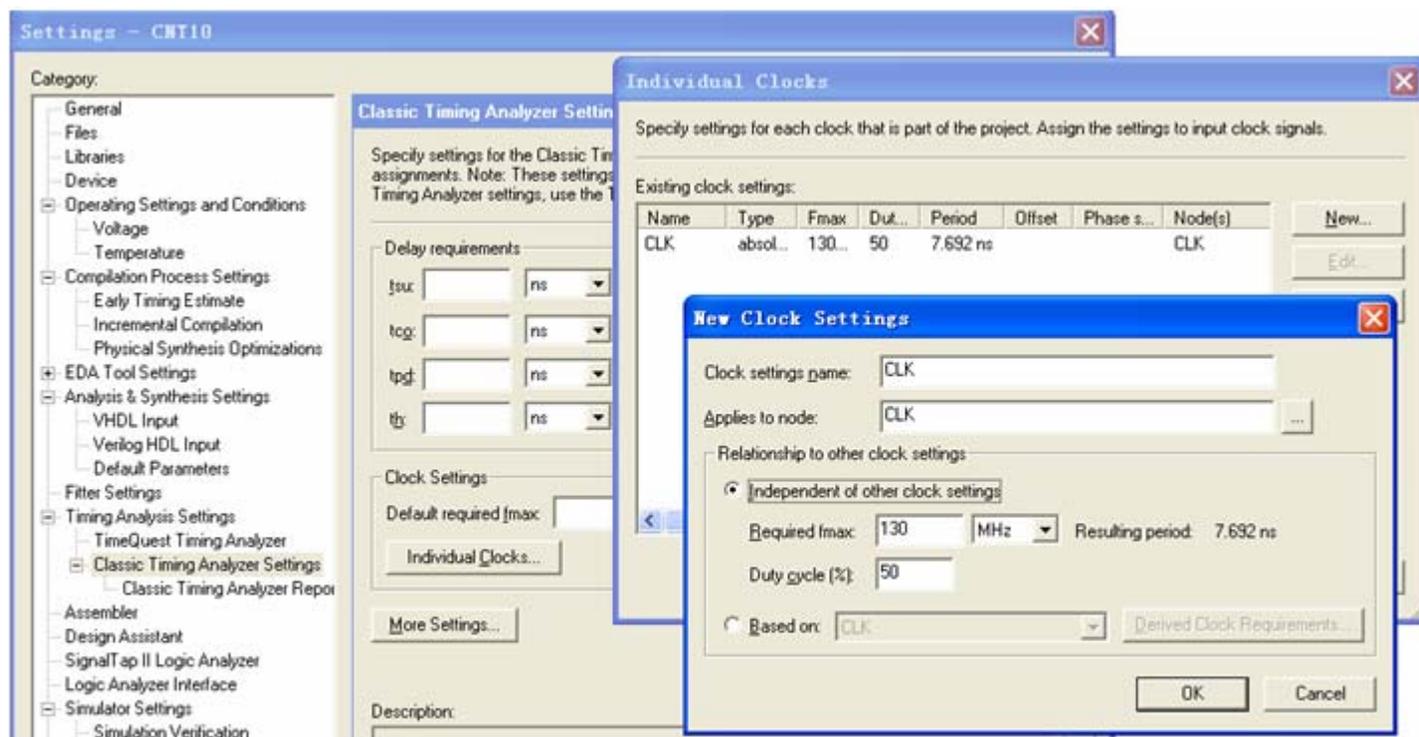


图 7-16 全编译前时序条件设置（设置时钟信号 CLK 不低于 130MHz）

7.3 优化设置与分析

7.3.4 查看时序分析结果

Type	Slack	Required Time	Actual Time	From	To	F
1 Worst-case tco	N/A	None	10.113 ns	Q1[1]	COUT	C
2 Clock Setup: 'CLK'	6.235 ns	130.01 MHz (period = 7.692 ns)	Restricted to 250.00 MHz (period = 4.000 ns)	Q1[1]	Q1[3]	C
3 Clock Hold: 'CLK'	0.646 ns	130.01 MHz (period = 7.692 ns)	N/A	Q1[3]	Q1[3]	C
4 Total number of failed paths						

图 7-17 时序分析报告窗口

7.3 优化设置与分析

7.3.5 适配优化设置



图 7-18 打开 Assignment Editor

7.3 优化设置与分析

7.3.5 适配优化设置

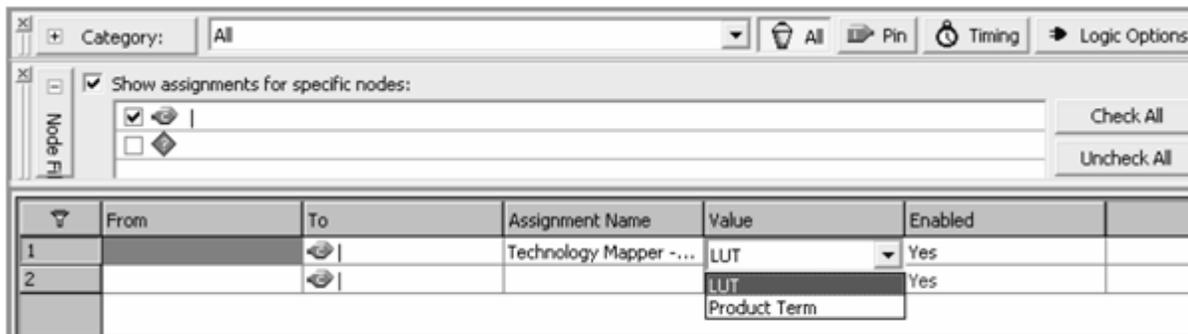
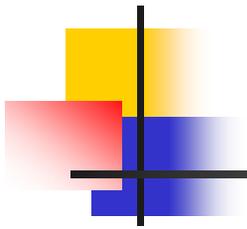


图 7-19 选用乘积项逻辑优化

7.3.6 LogicLock优化技术



习题

```
module addmux (A, B, C, D, sel, Result);  
    input[7:0] A, B, C, D;    input sel;  
    output[7:0] Result;    reg[7:0] Result;  
    always @(A or B or C or D or sel) begin  
        if (sel==1'b0)    Result <= A + B ;  
        else    Result <= C + D ; end  
endmodule
```

$$y(n)=x(n)h(0)+x(n-1)h(1)+x(n-2)h(2)+x(n-3)h(3)$$

习题

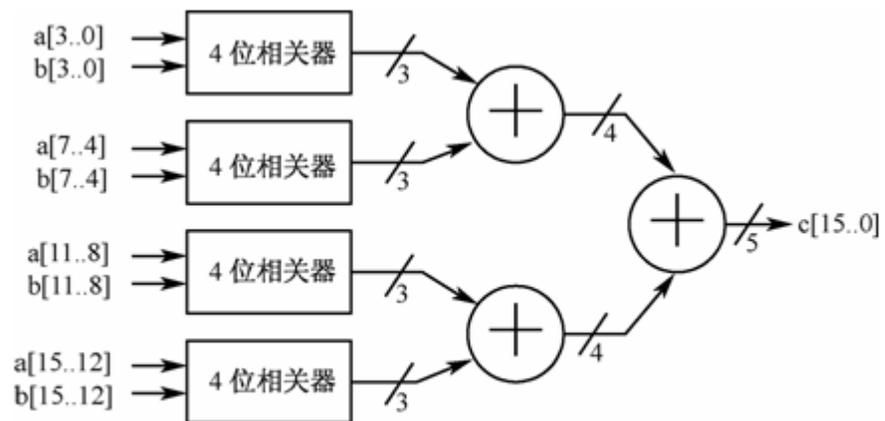
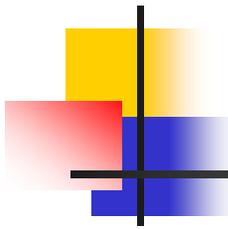


图 7-20 习题 7-5 图



实验与设计

7-1 SPWM脉宽调制控制系统设计

【例 7-9】三角波发生模块

```
module TRANG3 (ADR, OUTD);
    input[9:0] ADR; output[9:0] OUTD; wire[9:0] OUTD;
    reg[9:0] OT1; reg[10:0] CC;
    always @(ADR or CC) begin
        if (ADR < 10'b1000000000)
            begin OT1[9:1] <= ADR[8:0] ; OT1[0] <= 1'b0 ; end
        else begin CC <= 11'b10000000000 + (~ADR) ;
            OT1[9:1] <= CC[8:0] ; OT1[0] <= 1'b0 ; end end
        assign OUTD = OT1 ;
    endmodule
```

实验与设计

7-1 SPWM脉宽调制控制系统设计

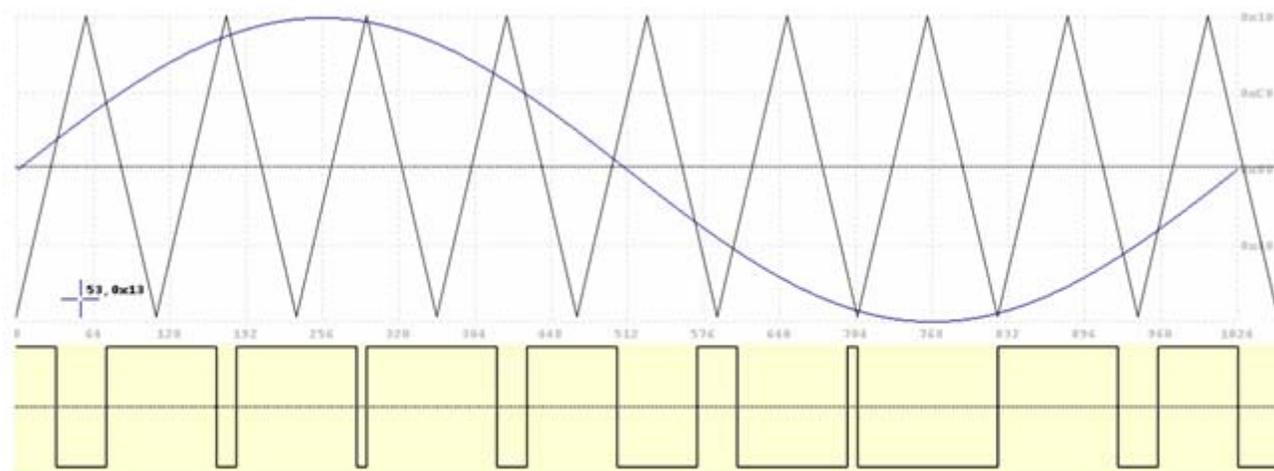


图 7-21 SPWM 波生成原理图

实验与设计

7-1 SPWM脉宽调制控制系统设计

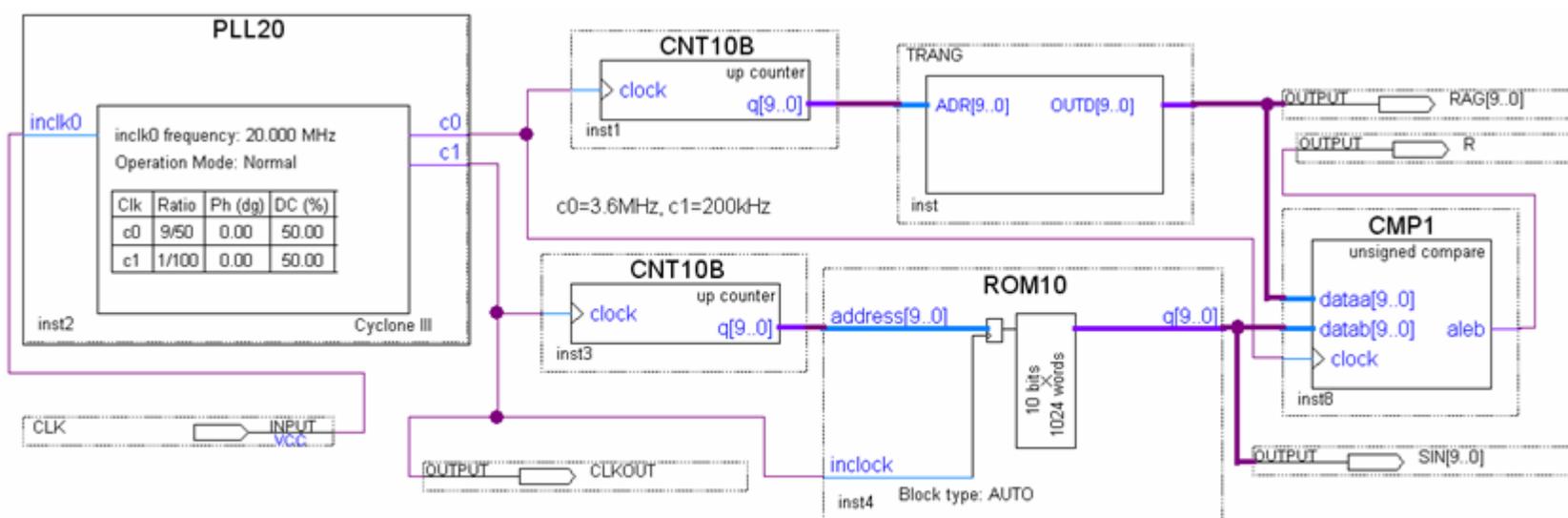


图 7-22 SPWM 波发生器基本电路图

实验与设计

7-1 SPWM脉宽调制控制系统设计

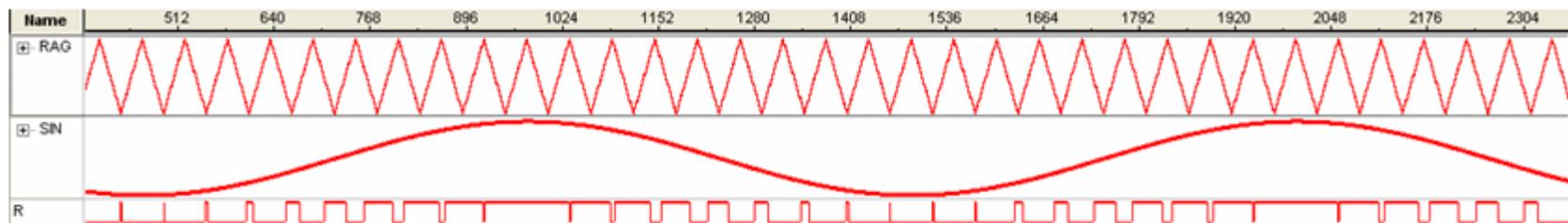


图 7-23 图 7-22 电路的 SignalTap II 实测波形

实验与设计

7-1 SPWM脉宽调制控制系统设计

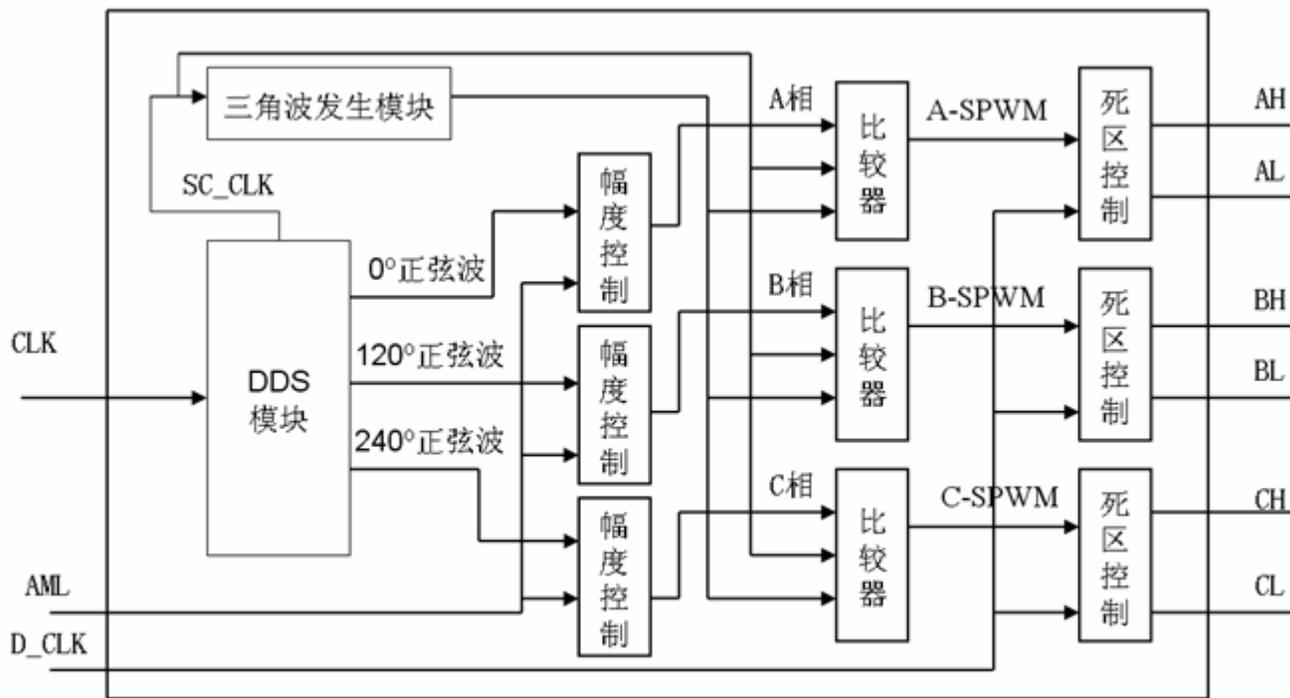


图 7-24 三相 SPWM 控制器电路模块图

实验与设计

7-2 基于DES数据加密标准的加解密系统设计

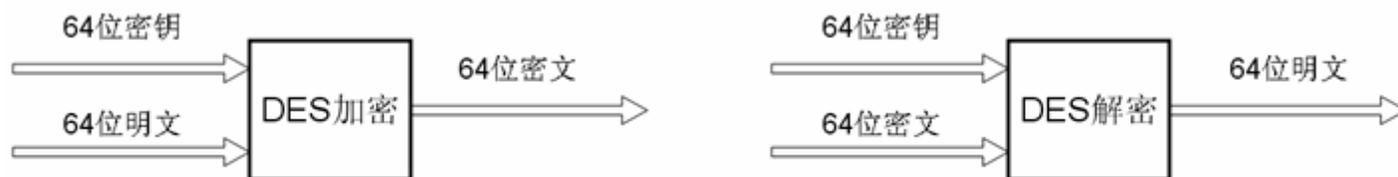


图 7-25 DES 加解密模块示意

实验与设计

7-4 线性反馈移位寄存器设计

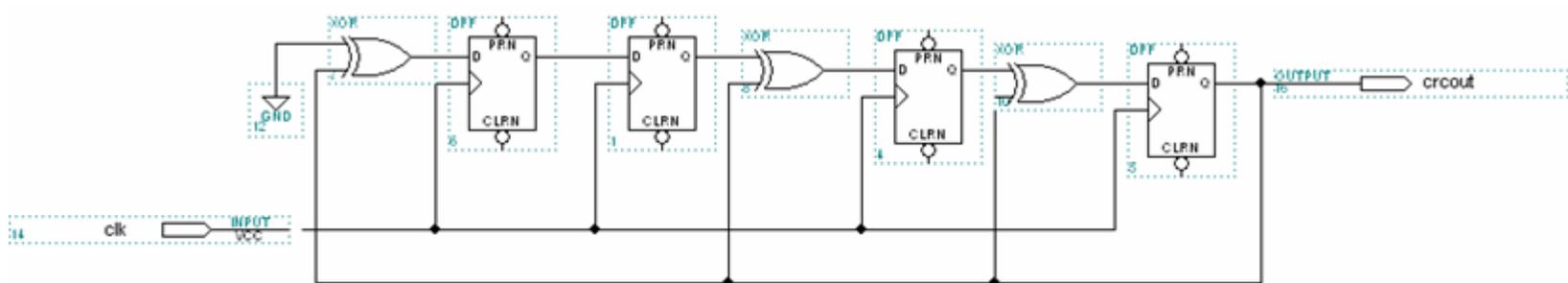


图 7-26 LFSR 举例

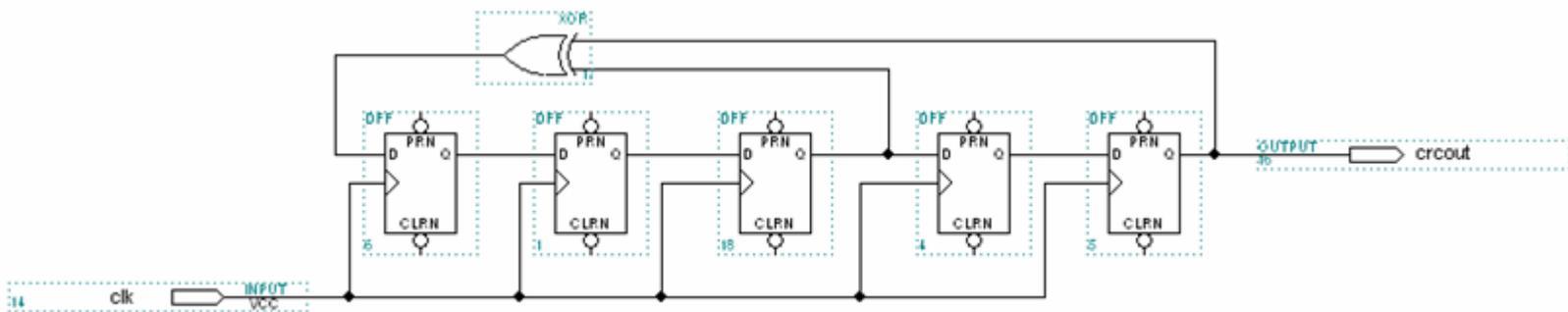


图 7-27 另一种 LFSR 结构

实验与设计

7-5 步进电机细分控制电路设计

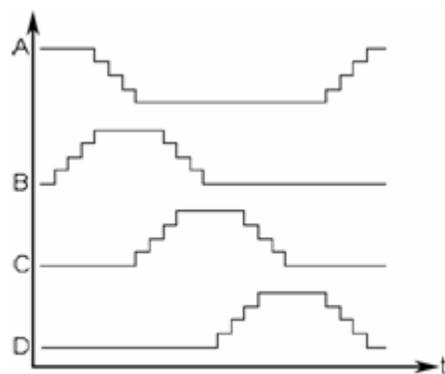


图 7-28 四相步进电机八细分电流波形

实验与设计

7-5 步进电机细分控制电路设计

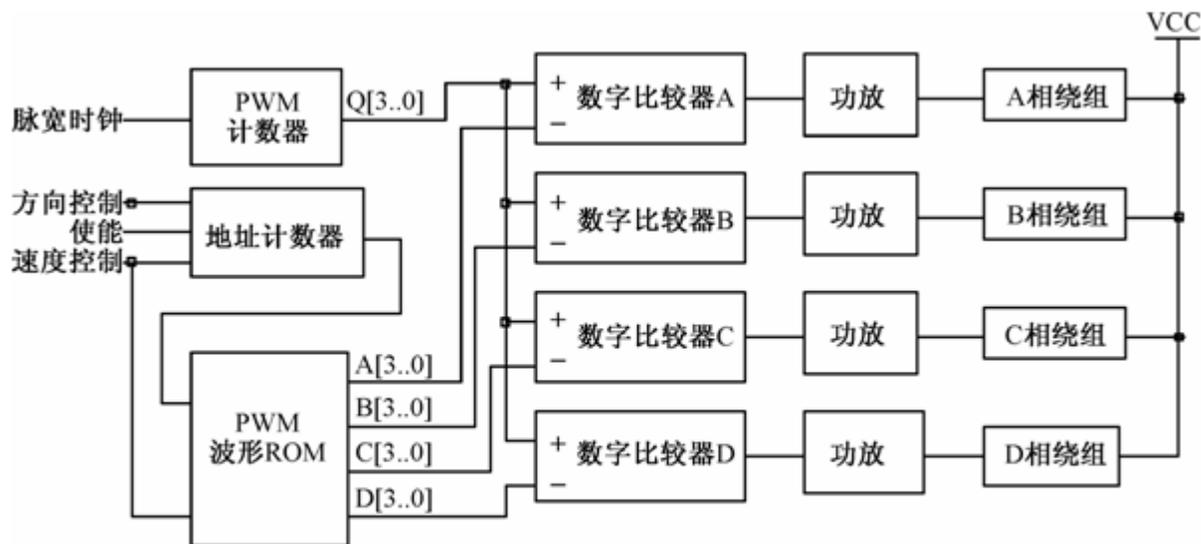
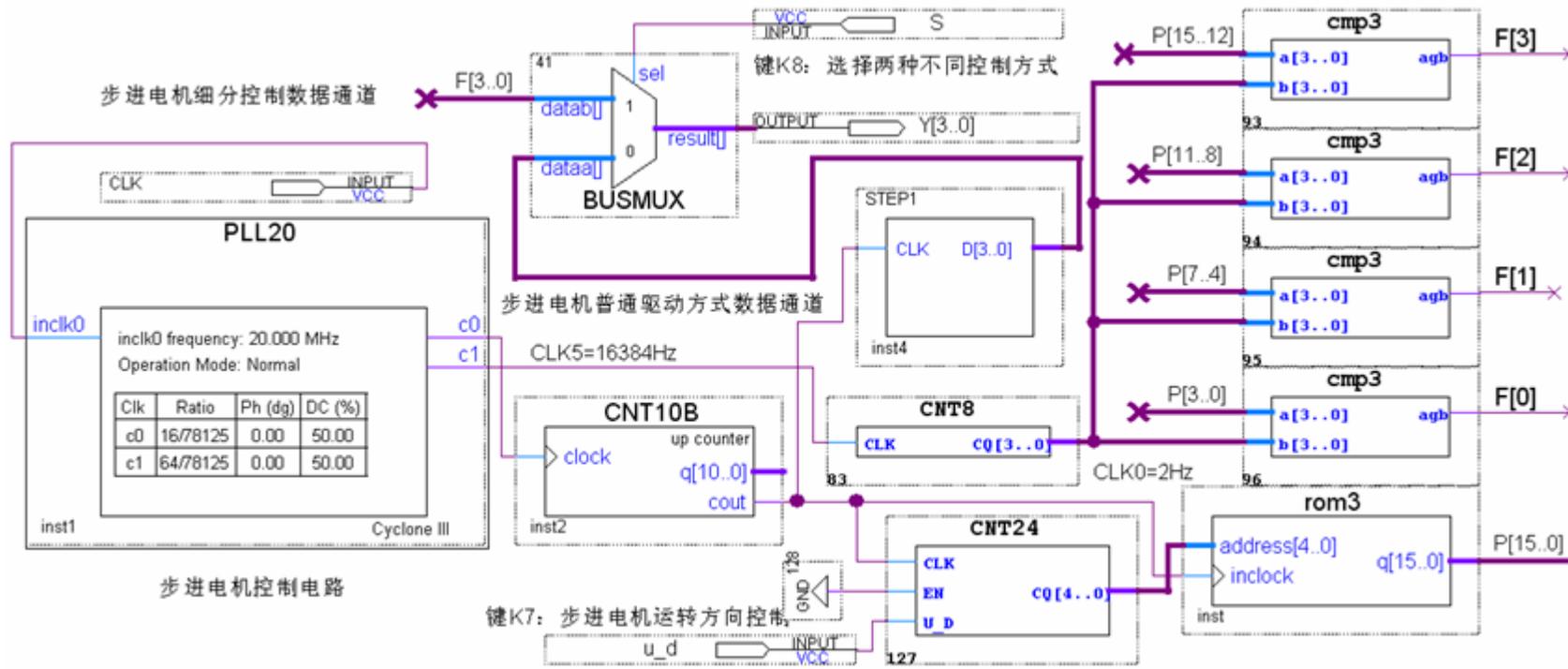
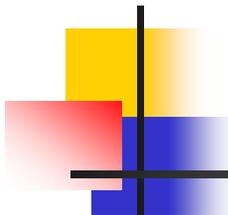


图 7-29 步进电机细分驱动电路结构图

实验与设计

7-5 步进电机细分控制电路设计





实验与设计

7-5 步进电机细分控制电路设计

【例 7-10】步进电机非细分控制程序。

```
module STEP1 (CLK, D);  
    input CLK ; output[3:0] D; reg[3:0] D; reg[1:0] CQ;  
    always @(CQ) begin  
        case (CQ)  
            2'b00 : D <= 4'b1000 ;      2'b01 : D <= 4'b0100 ;  
            2'b10 : D <= 4'b0010 ;      2'b11 : D <= 4'b0001 ;  
        endcase    end  
    always @(posedge CLK)  
        begin CQ <= CQ + 1 ; end  
endmodule
```

7-7 直流电机综合测控系统设计

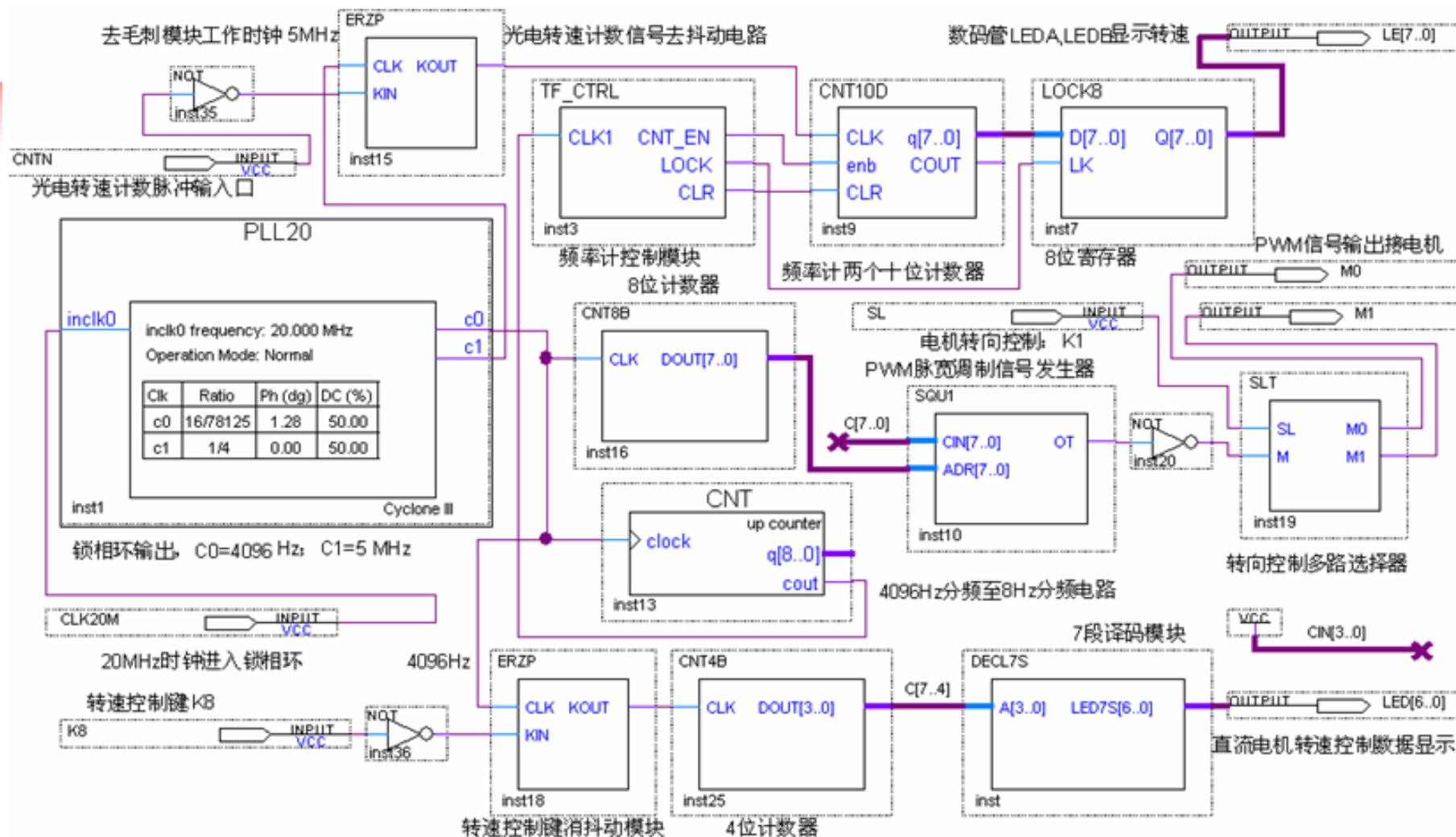
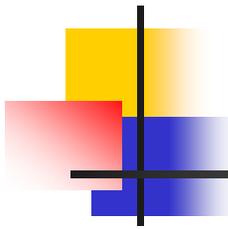


图 7-31 直流电机驱动控制电路顶层设计



实验与设计

7-7 直流电机综合测控系统设计

【例 7-11】

```
module SQU1 (CIN, ADR, OT);  
    input[7:0] CIN,ADR;    output OT;    reg OT;  
    always @(CIN) begin  
        if (ADR < CIN)    OT <= 1'b0 ;  
        else    OT <= 1'b1 ;    end    endmodule
```


实验与设计

7-9 AM幅度调制信号发生器设计

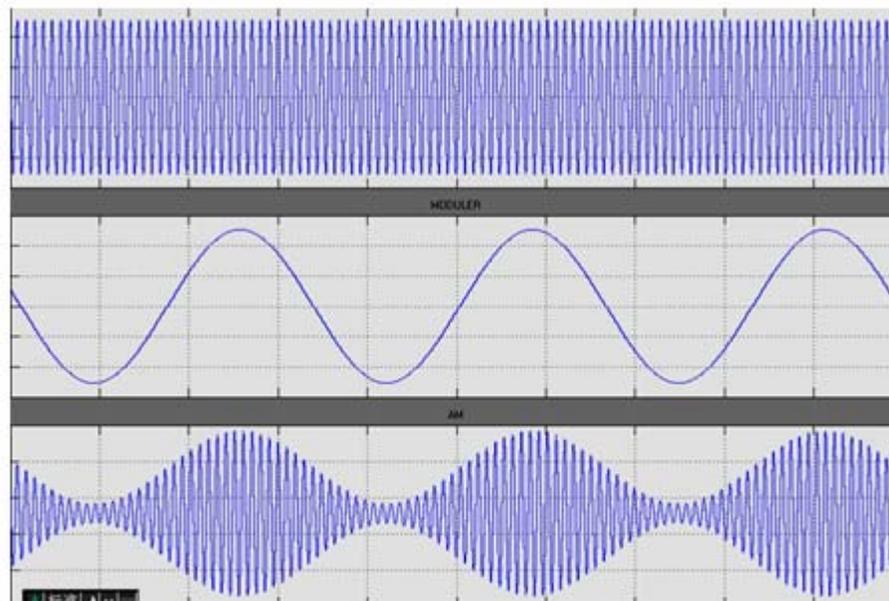


图 7-33 AM 模型仿真波形